研究性论文



http://www.scifootprint.com/FCPM/index.html

一维双曲守恒律方程基于 HWENO 限制器的 间断型 Petrov-Galerkin 方法

段晓峰,高 巍*

(内蒙古大学数学科学学院,呼和浩特 010021)

摘要:间断型 Petrov-Galerkin 方法(DPG)是一种区别于 DG 方法新型双曲守恒律方程数值求解方法,其具备高精度与模板紧致的特点。然而为了克服高阶线性格式在大梯度解附近的非物理振荡,DPG 方法常常需要结合限制器函数来得到高分辨率的数值解图像。本文尝试将 HWENO 作为限制器函数与 DPG 进行结合,求解双曲守恒律方程的间断初值问题。时间离散采用单步高精度 SSP Runge-Kutta 方法,采用新的基于 HWENO 过程作为 RKDPG 方法的限制器,仅需一次重构,就可完成高阶矩的更新,且无需计算线性权系数。由于精度达不到设计要求,因此对上述 HWE-NO 限制器对上述 HWENO 限制器中对问题单元的识别方法进行部分改进,光滑解处使用原有数 值解。本文只给出 P¹ 元 ~ P³ 元的计算结果,该限制器也适用于更高次元的 DPG 方法。通过数 值算例验证了该限制器在问题单元可以有效抑制非物理振荡,并且保持非问题单元处的原有精度。满足 DPG 方法的高精度与紧致性特点。具有良好的数值计算效果。

关键词:间断型 Petrov-Galerkin 方法;双曲守恒律;HWENO 限制器;Runge-Kutta

DOI:10. 48014/fcpm. 20221019002

引用格式:段晓峰,高巍.一维双曲守恒律方程基于 HWENO 限制器的间断型 Petrov-Galerkin 方 法[J]. 中国理论数学前沿,2023,1(1):1-13.

0 引言

双曲守恒律方程是一种重要的数学物理模型。 由于其非线性特征,尽管初值函数无间断,随着时 间的发展,也会出现间断解。这一特性使得该类方 程的数值计算存在着巨大的挑战。过去几十年,研 究者们一直在构造求解此类方程的高效数值方法, 在 FDM,FVM 以及 FEM 的基础上,研究者们提出 若干有效的数值计算方法^[1-3]。

在对于 Neutron transport 方程进行数值求解时,Reed 和 Hill^[4]构造了间断型 Galerkin 方法。其后,B. Cockburn 和 C-W Shu 对 DG 方法进行了大

量扩展与应用^[5-10]。DG 方法设定单元之间是不连续的,从而可以在单元内使用分片多项式,在空间与时间上可以设计成高精度阶,灵活性高,很适合解决复杂边界问题。目前 DG 方法在很多重要领域得到了快速发展和广泛应用。在求解 Compressible N-S 方程时,F. Bassi 和 S. Rebay^[11]首先提出利用间断型 Galerkin 方法。在此基础上 B. Cockburn 和 C-W Shu^[12]提出局部间断型 Galerkin 方法,来求解 含空间高阶偏导数的方程。与 DG 方法不同的是, 当试验函数空间与检验函数空间不一致时,就产生 了间断型 Petrov-Galerkin 方法(DPG)。陈大伟等^[13]在 RKDG 方法和有限体积法的基础上提出间 断控制体元方法,它可以看作一种 DPG 方法。结合

^{*} 通讯作者 Corresponding author:高巍,gaow@imu.edu.cn

收稿日期:2022-10-21; 录用日期:2022-11-07; 发表日期:2023-06-28

基金项目:内蒙古大学科研发展基金(21100-5187133),内蒙古自治区人才开发基金项目(12000-1300020240)。

local DG 和 RKCVDFEM 方法基础上,文献^[14-16]提 出了局部间断型 Petrov-Galerkin(LDPG)方法,该 方法不仅计算过程简单,而且保持了双曲守恒律方 程数值解局部守恒性的优点。J. Qiu 和 C-W Shu 在 2005 年提出将 WENO 作为限制器^[17] 与高阶 DG 方法结合的思路,并获得良好的效果。之后,为克 服高阶 WENO 的大模板与 DG 紧致模板的冲突, J. Qiu 与 C-W Shu 其后又将 HWENO 与 DG 方法 进行了有机结合^[18,19]。在 WENO 与 HWENO 过 程中,当某一"坏单元"被标记后,基于 Gauss 积分 点的单元多项式要进行重构,且需要计算线性权系 数,随着格式精度要求的提高,所需插值模板宽度 不断增加。在相同模板宽度下,满足紧致性要求 时,会使方法精度更好,边界附近的离散格式更好 处理。所以 WENO 格式与紧致性要求不符。 HWENO 在重构时,各阶矩及各积分点所对应的线 性权系数不一致,当构造高次元格式时,高阶矩的 更新要基于若干次的重构过程,且计算线性权系数 过程太复杂。文献^[20]构造一种非线性权系数方法 来避免光滑解区域数值解精度的 clipping 现象。房 金伟^[21]在此基础上提出新的 HWENO 限制器并将 其应用到 RKDG 方法中。该限制器仅需一次重构 即可,且不需要计算线性权,大大减少了计算量。

本文对于双曲守恒律方程的空间离散基于间 断型 Petrov-Galerkin 方法,分别使用的一次元、二 次元和三次元格式,相应的常微分方程组使用单步 高精度 SSP Runge-Kutta 格式进行时间步求解。并 采用上述 HWENO 限制器,由于精度达不到设计要 求,故对上述 HWENO 限制器进行部分改进^[22],从 而仅需一次重构,就可完成高阶矩的更新。通过光 滑因子构造一个简单函数,用来判断方程在某一时 刻解的光滑与间断并标记该单元。光滑解处取原 有高阶多项式,被标记的间断解处使用重构多项式 对各阶矩进行重构。该方法用较少的模板得到重 构多项式,使得 DPG 格式具有很好的紧致性。与原 有 HWENO 限制器相比较,为了重构问题单元的各 阶矩该 HWENO 限制器不再需要进行多次多项式 重构以及计算线性权系数,从而减少了计算量。并 在文末通过经典算例计算结果验证了该格式的高 精度与高分辨率。

1 间断型 Petrov-Galerkin 方法

1.1 空间离散

一维双曲守恒律方程

$$\begin{cases}
u_t + f(u)_x = 0, a \leq x \leq b, 0 \leq t \leq T \\
u(x,0) = u_0(x)
\end{cases}$$
(1.1.1)

这里 f 是流通量函数。首先将求解区间 [a,b] 剖 分成 N 个单元格, $a = x_{-\frac{1}{2}} \leq x_{\frac{1}{2}} \leq \cdots \leq x_{N-\frac{1}{2}} = b$, $x_{j-\frac{1}{2}}$ ($j = 0, 1, 2, \dots, N-1$) 为剖分节点,第 j 个单元为 $I_{j} = (x_{j-\frac{1}{2}}, x_{j+\frac{1}{2}})$,单元长度 $\Delta x_{j} = (x_{j+\frac{1}{2}} - x_{j-\frac{1}{2}})$, $\Delta x = \max_{0 \leq j \leq N-1} \Delta x_{j}$ 。

试探函数 φ_h 基函数选取为 Legendre 正交基

$$\varphi_j^0(x) = 1, \varphi_j^1(x) = \frac{x - x_j}{\Delta x},$$
$$\varphi_j^2(x) = \left(\frac{x - x_j}{\Delta x}\right)^2 - \frac{1}{12},$$
$$\varphi_j^3(x) = \left(\frac{x - x_j}{\Delta x}\right)^3 - \frac{3}{20}\left(\frac{x - x_j}{\Delta x}\right), \cdots$$

对应每个基函数的 L^2 模 $\|\varphi\|^2 = \int_{I_j} \varphi^2 dx$ 为 $a^0 = \Delta x, a^1 = \frac{\Delta x}{12}, a^2 = \frac{\Delta x}{180}, a^3 = \frac{\Delta x}{2800}, \cdots$

则单元形状函数 и_h 为

$$u_{h}(x,t) = \sum_{l=0}^{k} c_{j}^{l}(t) \varphi_{j}^{l}(x) \qquad (1.1.2)$$

其中 $c_j^l(t)$ 为单元自由度。

在每个单元 I_j 上,选取 $x_{j-\frac{1}{2}}, x_j^0, x_j^1, \cdots, x_j^{k-1},$ $x_{j+\frac{1}{2}}$ 作为插值节点,如图 1 所示。



图 1 单元 I_j 控制体积选取

Fig. 1 Unit I_j controls volume selection

围绕节点选取控制体积 $I_j^l(l=0,1,\dots,k)$ 。检验函数 φ_h 基函数选取为

$$\psi_{j}^{l} = \begin{cases} 1, \forall x \in I_{j}^{l} \\ 0, \text{otherwise} \end{cases}$$
(1.1.3)

将方程(1.1.1)两边同时乘以检验函数 w,在

单元
$$I_{j}$$
 上积分, u 用 u_{h} 代替, w 用 ψ_{j}^{l} 代替。

$$\begin{pmatrix}
\frac{d}{dt} \left[\left(\int_{I_{j}^{0}} \varphi_{j}^{0} dx \right) c_{j}^{0} + \left(\int_{I_{j}^{0}} \varphi_{j}^{1} dx \right) c_{j}^{1} + \cdots + \left(\int_{I_{j}^{0}} \varphi_{j}^{k} dx \right) c_{j}^{1} \right] = -f \mid_{I_{j}^{0}}, \\
\frac{d}{dt} \left[\left(\int_{I_{j}^{1}} \varphi_{j}^{0} dx \right) c_{j}^{0} + \left(\int_{I_{j}^{1}} \varphi_{j}^{1} dx \right) c_{j}^{1} + \cdots + \left(\int_{I_{j}^{1}} \varphi_{j}^{k} dx \right) c_{j}^{k} \right] = -f \mid_{I_{j}^{1}}, \\
\vdots \\
\frac{d}{dt} \left[\left(\int_{I_{j}^{k}} \varphi_{j}^{0} dx \right) c_{j}^{0} + \left(\int_{I_{j}^{k}} \varphi_{j}^{1} dx \right) c_{j}^{1} + \cdots + \left(\int_{I_{j}^{k}} \varphi_{j}^{k} dx \right) c_{j}^{k} \right] = -f \mid_{I_{j}^{k}},$$

整理得

$$\begin{pmatrix} \frac{\mathrm{d}c_{j}^{0}}{\mathrm{d}t} \\ \frac{\mathrm{d}c_{j}^{1}}{\mathrm{d}t} \\ \vdots \\ \frac{\mathrm{d}c_{j}^{k}}{\mathrm{d}t} \\ \vdots \\ \frac{\mathrm{d}c_{j}^{k}}{\mathrm{d}t} \end{pmatrix} = \mathbf{A}^{-1} \begin{pmatrix} f_{j-\frac{1}{2}} - f(u_{h}(x_{j}^{0}, t)) \\ f(u_{h}(x_{j}^{1}, t)) - f(u_{h}(x_{j}^{2}, t)) \\ \vdots \\ f(u_{h}(x_{j}^{k-1}, t)) - f_{j+\frac{1}{2}} \end{pmatrix}$$

其中

$$\boldsymbol{A} = \begin{pmatrix} \int_{I_j^0} \varphi_j^0 \, \mathrm{d}x & \int_{I_j^0} \varphi_j^1 \, \mathrm{d}x & \cdots & \int_{I_j^0} \varphi_j^k \, \mathrm{d}x \\ \int_{I_j^1} \varphi_j^0 \, \mathrm{d}x & \int_{I_j^1} \varphi_j^1 \, \mathrm{d}x & \cdots & \int_{I_j^1} \varphi_j^k \, \mathrm{d}x \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \int_{I_j^k} \varphi_j^0 \, \mathrm{d}x & \int_{I_j^k} \varphi_j^1 \, \mathrm{d}x & \cdots & \int_{I_j^k} \varphi_j^k \, \mathrm{d}x \end{pmatrix}$$

(1.1.5)

(1.1.4)

在单元交界处允许解间断,由于 f_{j±1} 无定义, 故用相容单调的 Lipschitz 数值流通量

$$\hat{f}_{j\pm\frac{1}{2}} = \hat{f}(u_{j\pm\frac{1}{2}}^{-}, u_{j\pm\frac{1}{2}}^{+})$$
 (1.1.6)

代替 $f_{j\pm \frac{1}{2}}$,本文采用 Lax-Friedrichs 数值流通量,

$$\hat{f}_{j\pm\frac{1}{2}} = \hat{f} \left(u_{j\pm\frac{1}{2}}^{-}, u_{j\pm\frac{1}{2}}^{+} \right)$$
$$= \frac{1}{2} \left(f \left(u_{j\pm\frac{1}{2}}^{+} \right) + f \left(u_{j\pm\frac{1}{2}}^{-} \right) - c \left(u_{j\pm\frac{1}{2}}^{+} - u_{j\pm\frac{1}{2}}^{-} \right) \right)$$
$$(1.1.7)$$

其中 c =max_{infu⁰ ≤ u ≤ supu⁰} | f'(u) | 。

至此,DPG 格式空间离散完毕,得到如下常微 分方程组

$$\frac{\mathrm{d}\boldsymbol{w}_{h}}{\mathrm{d}t} = L_{h}\left(\boldsymbol{W}_{h}, t\right) \qquad (1.1.8)$$

其中W_h为单元自由度构成的向量。

当基函数取线性元,二次元与三次元时分别对应的矩阵 $M = A^{-1}$ 如下

$$\begin{split} \boldsymbol{M}_{p^{1}} &= \frac{1}{\Delta x} \begin{pmatrix} 4 & 4 \\ -1 & 1 \end{pmatrix}, \\ \boldsymbol{M}_{p^{2}} &= \frac{1}{\Delta x} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ -\frac{9}{2} & 0 & \frac{9}{2} \\ \frac{27}{2} & -27 & \frac{27}{2} \end{bmatrix}, \\ \boldsymbol{M}_{p^{3}} &= \frac{1}{\Delta x} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ -\frac{76}{15} & -\frac{4}{5} & \frac{4}{5} & \frac{76}{15} \\ 16 & -16 & -16 & 16 \\ -\frac{128}{3} & 128 & -128 & \frac{128}{3} \end{bmatrix}$$

1.2 HWENO 限制器

(1) P^{1} 元 u_{j}° 为单元 I_{j} 的积分平均值,在模板 $W_{0} =$ $\{I_{j-1}, I_{j}, I_{j+1}\}$ 上构造二次多项式 $q_{0}(x)$ 满足 $\frac{1}{a^{\circ}}\int_{I_{j+k}}q_{0}(x)dx = u_{j+k}^{\circ}, k = -1, 0, 1$

(1.2.1)

分别在模板 $W_L = \{I_{j-1}, I_j\}$, $W_R = \{I_j, I_{j+1}\}$ 上构造一次多项式 $q_L(x), q_R(x)$ 满足

$$\begin{cases} \frac{1}{a^{\circ}} \int_{I_{j+k}} q_{L}(x) \varphi_{j+k}^{\circ} dx = u_{j+k}^{\circ}, k = -1, 0\\ \frac{1}{a^{\circ}} \int_{I_{j+k}} q_{R}(x) \varphi_{j+k}^{\circ} dx = u_{j+k}^{\circ}, k = 0, 1 \end{cases}$$
(1.2.2)

我们的重构多项式为

$$H(x) = \overline{\omega}_1(\omega_L q_L(x) + \omega_R q_R(x)) + \overline{\omega}_2 q_0(x)$$
(1.2.3)

其中加权系数 $\overline{\omega}_1, \overline{\omega}_2, \omega_L, \omega_R \ge 0, 满足\overline{\omega}_1 + \overline{\omega}_2 = 1,$ $\omega_L + \omega_R = 1_\circ$

光滑因子
$$\beta_n$$
取为

$$\beta_{n} = \sum_{l=1}^{r} \int_{x}^{x_{j+\frac{1}{2}}} \Delta x^{2l-1} \left(\frac{d^{l}q(x)}{dx^{l}}\right)^{2} dx$$

(1.2.4)

计算
$$q_L(x), q_R(x)$$
 对应的光滑因子 IS_L, IS_R
 $(IS_L = (u_j^\circ - u_{j-1}^\circ)^2$ (1.2.5)

取

$$\beta_{0} = \dot{\beta}_{0} + \ddot{\beta}_{0} = \left(\frac{1}{12}(u_{j-1}^{0} - 2u_{j}^{0}u_{j+1}^{0})^{2} + \frac{1}{4}(u_{j-1}^{0} - u_{j+1}^{0})^{2}\right) + (u_{j-1}^{0} - 2u_{j}^{0} + u_{j+1}^{0})^{2}$$

$$(1.2.6)$$

 $\left| IS_{R} = (u_{i+1}^{0} - u_{i}^{0})^{2} \right|$

$$\dot{\beta}_{0} = \frac{1}{12} (u_{j-1}^{0} - 2u_{j}^{0} + u_{j+1}^{0})^{2} + \frac{1}{4} (u_{j-1}^{0} - u_{j+1}^{0})^{2}$$
$$\ddot{\beta}_{0} = (u_{j-1}^{0} - 2u_{j}^{0} + u_{j+1}^{0})^{2}$$
$$\omega_{L} = \frac{\beta_{L}}{\beta_{L} + \beta_{R}}, \ \omega_{R} = \frac{\beta_{R}}{\beta_{L} + \beta_{R}}$$
$$\nexists \oplus \beta_{L} = \left(1 + \left(\frac{\tau}{IS_{L} + \varepsilon}\right)^{2}\right), \beta_{R} = \left(1 + \left(\frac{\tau}{IS_{R} + \varepsilon}\right)^{2}\right),$$

$$\tau = \left(\left| \frac{IS_L + IS_R}{2} - \dot{\beta}_0 \right| \right)^m \circ$$

$$\mathfrak{P} s = 2 \left(\left(\omega_L - \frac{1}{2} \right)^2 + \left(\omega_R - \frac{1}{2} \right)^2 \right) ,$$

当 *s* 趋于 0 时,我们认为这个区间是光滑的,此 时取原有数值解。反之 *s* 趋于 1 时,这个区间含有 间断,使用重构多项式 *H*(*x*) 逼近间断解。

取 $\bar{\omega}_1 = s^4 (10s^2 - 24s + 15)$, $\bar{\omega}_2 = 1 - \bar{\omega}_1 \circ \bar{\omega}_1$ 函数图形如图 2 所示。



图 2 函数 $\overline{\omega}_1$ 在区间[0,1]上的示意图 Fig. 2 Schematic representation of the function $\overline{\omega}_1$ on the interval [0,1]

 P^1 元只需重构 u_j^1

$$\overline{u}_{j}^{1} = \frac{1}{a^{1}} \int_{I_{j}} H(x) \varphi_{j}^{1} \mathrm{d}x \qquad (1.2.7)$$

(2) P² 元

 u_{j}^{0} 为单元 I_{j} 的积分平均值, u_{j}^{1} 为单元 I_{j} 的一 阶矩, u_{j}^{2} 为单元 I_{j} 的二阶矩,在模板 $W_{0} = \{I_{j-1}, I_{j}, I_{j+1}\}$ 上构造四次多项式 $q_{0}(x)$ 满足

$$\begin{cases} \frac{1}{a^{0}} \int_{I_{j+k}} q_{0}(x) \varphi_{j+k}^{0} dx = u_{j+k}^{0}, k = -1, 0, 1\\ \frac{1}{a^{1}} \int_{I_{j+k}} q_{0}(x) \varphi_{j+k}^{1} dx = u_{j+k}^{1}, k = -1, 1\end{cases}$$
(1.2.8)

分别在模板 $W_L = \{I_{j-1}, I_j\}$, $W_R = \{I_j, I_{j+1}\}$ 上构造二次多项式 $q_L(x), q_R(x)$ 满足

$$\begin{cases} \frac{1}{a^{0}} \int_{I_{j+k}} q_{L}(x) \varphi_{j+k}^{0} dx = u_{j+k}^{0}, k = -1, 0\\ \frac{1}{a^{1}} \int_{I_{j-1}} q_{L}(x) \varphi_{j-1}^{1} dx = u_{j-1}^{1} \end{cases}$$
(1.2.9)

$$\begin{cases} \frac{1}{a^{\circ}} \int_{I_{j+k}} q_R(x) \varphi_{j+k}^{\circ} dx = u_{j+k}^{\circ}, k = 0, 1\\ \frac{1}{a^{1}} \int_{I_{j+1}} q_R(x) \varphi_{j+1}^{1} dx = u_{j+1}^{1} \end{cases}$$
(1. 2. 10)

我们的重构多项式为

$$H(x) = \bar{\omega}_1(\omega_L q_L(x) + \omega_R q_R(x)) + \bar{\omega}_2 q_0(x)$$
(1. 2. 11)

计算 $q_L(x)$, $q_R(x)$ 对应的光滑因子 IS_L , IS_R

$$\begin{cases} IS_{L} = \frac{1}{3} (25 (u_{j}^{0})^{2} - 50 u_{j}^{0} u_{j-1}^{0} + 25 (u_{j-1}^{0})^{2} \\ - 38 u_{j}^{0} u_{j-1}^{0} + 38 u_{j-1}^{0} u_{j-1}^{1} + 16 (u_{j-1}^{1})^{2}) \\ IS_{R} = \frac{1}{3} (25 (u_{j}^{0})^{2} - 50 u_{j}^{0} u_{j+1}^{0} + 25 (u_{j+1}^{0})^{2} \\ + 38 u_{j}^{0} u_{j+1}^{1} - 38 u_{j+1}^{0} u_{j+1}^{1} + 16 (u_{j+1}^{1})^{2}) \\ (1.2.12) \end{cases}$$

 $\omega_L, \omega_R, \overline{\omega}_1, \overline{\omega}_2$ 的计算同 P^1 元。 P^2 元时我们需要重构 u_i^1, u_i^2

$$\overline{u}_{j}^{1} = \frac{1}{a^{1}} \int_{I_{j}} H(x) \varphi_{j}^{1} dx \qquad (1.2.13)$$

$$u_{j}^{2} = \frac{1}{a^{2}} \int_{I_{j}} H(x) \varphi_{j}^{2} dx \qquad (1. 2. 14)$$

(3) P³ 元

在模板 $W_0 = \{I_{j-1}, I_j, I_{j+1}\}$ 上构造 6 次多项 式 $q_0(x)$ 满足

$$\begin{cases} \frac{1}{a^{0}} \int_{I_{j+k}} q_{0}(x) \varphi_{j+k}^{0} dx = u_{j+k}^{0}, k = -1, 0, 1 \\ \frac{1}{a^{1}} \int_{I_{j+k}} q_{0}(x) \varphi_{j+k}^{1} dx = u_{j+k}^{1}, k = -1, 1 \\ \frac{1}{a^{2}} \int_{I_{j+k}} q_{0}(x) \varphi_{j+k}^{2} dx = u_{j+k}^{2}, k = -1, 1 \end{cases}$$
(1. 2. 15)

分别在模板 $W_L = \{I_{j-1}, I_j\}, W_R = \{I_j, I_{j+1}\}$ 上 构造 3 次多项式 $q_L(x), q_R(x)$ 满足

$$\begin{cases} \frac{1}{a^{0}} \int_{I_{j+k}} q_{L}(x) \varphi_{j+k}^{0} dx = u_{j+k}^{0}, k = -1, 0 \\ \frac{1}{a^{1}} \int_{I_{j-1}} q_{L}(x) \varphi_{j-1}^{1} dx = u_{j-1}^{1} \\ \frac{1}{a^{2}} \int_{I_{j-1}} q_{L}(x) \varphi_{j-1}^{2} dx = u_{j-1}^{2} \end{cases}$$

$$(1. 2. 16)$$

$$\begin{cases} \frac{1}{a^{0}} \int_{I_{j+k}} q_{R}(x) \varphi_{j+k}^{0} dx = u_{j+k}^{0}, k = 0, 1 \\ \frac{1}{a^{1}} \int_{I_{j+1}} q_{R}(x) \varphi_{j+1}^{1} dx = u_{j+1}^{1} \\ \frac{1}{a^{2}} \int_{I_{j+1}} q_{R}(x) \varphi_{j+1}^{2} dx = u_{j+1}^{2} \end{cases}$$

$$(1. 2. 17)$$

我们所利用的重构多项式为

$$H(x) = \bar{\omega}_1(\omega_L q_L(x) + \omega_R q_R(x)) + \bar{\omega}_2 q_0(x)$$

(1.2.18)
计算 $q_L(x), q_R(x)$ 对应的光滑因子 IS_L, IS_R

$$\begin{cases} IS_{L} = \frac{1}{363} (26298(u_{j}^{0})^{2} + 26298(u_{j-1}^{0})^{2} + 24615(u_{j-1}^{1})^{2} + 39330u_{j-1}^{1}u_{j-1}^{2} + 16651(u_{j-1}^{2})^{2} \\ + 6u_{j-1}^{0} (8425u_{j-1}^{1} + 6654u_{j-1}^{2}) - 6u_{j}^{0} (8766u_{j-1}^{0} + 8425u_{j-1}^{1} + 6654u_{j-1}^{2})) \\ IS_{R} = \frac{1}{363} (26298(u_{j}^{0})^{2} + 26298(u_{j+1}^{0})^{2} + 24615(u_{j+1}^{1})^{2} - 39330u_{j+1}^{1}u_{j+1}^{2} + 16651((u_{j+1}^{2})^{2}) \\ + 6u_{j+1}^{0} (-8425u_{j+1}^{1} + 6654u_{j+1}^{2}) - 6u_{j}^{0} (8766u_{j+1}^{0} - 8425u_{j+1}^{1} + 6654u_{j+1}^{2})) \end{cases}$$
(1.2.19)

 ω_L , ω_R , $\overline{\omega}_1$, $\overline{\omega}_2$ 的计算同 P^1 元。 P^3 元时我们需要重构 u_j^1 , u_j^2 , u_j^3

$$\overline{u}_{j}^{1} = \frac{1}{a^{1}} \int_{I_{j}} H(x) \varphi_{j}^{1} dx \qquad (1.2.20)$$

$$\overline{u}_{j}^{2} = \frac{1}{a^{2}} \int_{I_{j}} H(x) \varphi_{j}^{2} dx \qquad (1.2.21)$$

$$\overline{u}_{j}^{3} = \frac{1}{a^{3}} \int_{j} H(x) \varphi_{j}^{3} dx \qquad (1. 2. 22)$$

$$\begin{cases} u^{(1)} = u^{n} + \frac{1}{2} \Delta t L (u^{n}) \\ u^{(2)} = u^{n} + \frac{1}{2} \Delta t L (u^{(1)}) \\ u^{(3)} = u^{n} + \Delta t L (u^{(2)}) \\ u^{n+1} = \frac{1}{3} (-u^{n} + u^{(1)} + 2u^{(2)} + u^{(3)}) + \frac{1}{6} \Delta t L (u^{(3)}) \end{cases}$$

2 数值算例

1.3 时间离散

使用 Runge-Kutta 方法对半离散后得到的常 微分方程组进行时间离散。令 t^n , $n = 0, \dots, nt$ 为 [0,T]的剖分,记 $\Delta t = t^{n+1} - t^n$,并且定义 CFL = $\|f'\|_{L_x} \frac{\Delta t}{\Delta x}$ 。

$$\begin{cases} u_{t} + u_{x} = 0\\ u(x, 0) = \sin(2\pi x) \end{cases}$$
(2.1.1)

我们计算到 t = 0.1s。表 1~表 6 的计算结果 验证了算例 1 在无限制器和基于 HWENO 限制器 的间断型 Petrov-Galerkin 方法具有二阶、三阶和四 阶精度。对比无限制器和基于 HWENO 限制器下 器下的数值解没有使光滑区域极值点处降阶。

的计算结果表明, DPG 格式在基于 HWENO 限制

Ν	$L_1 error$	L_1 order	L_{∞} error	L_{∞} order
10	1.16E-002	_	1.79E-002	—
20	3.03E-003	1.94	4.71E-003	1.93
40	7.69E-004	1.98	1.21E-003	1.96
80	1.93E-004	1.99	3.03E-004	2.00
160	4.83E-005	2.00	7.58E-005	2.00
320	1.21E-005	2.00	1.89E-005	2.00
640	3.00E-006	2.01	4.68E-006	2.01

表 1 基于线性元下算例 1 的误差的收敛阶(无限制器)

Table 1 Convergence order of the error of example 1 based on linear elements (w	without limiter	r)
---	-----------------	----

表 2 基于线性元下算例 1 的误差的收敛阶(HWENO 限制器)

Ν	$L_1 error$	L ₁ order	L_{∞} error	$L_{\infty}order$
10	1.17E-002	—	3.36E-002	—
20	3.03E-003	1.95	6.25E-003	2.43
40	7.69E-004	1.98	1.21E-003	2.37
80	1.93E-004	1.99	3.03E-004	2.00
160	4.83E-005	2.00	7.58E-005	2.00
320	1.21E-005	2.00	1.89E-005	2.00
640	3.00E-006	2.01	4.68E-006	2.01

Table 2	Convergence order	of the error of	of example 1	based on linear	elements(HWENO limiter)
---------	-------------------	-----------------	--------------	-----------------	-------------------------

表 3 基于二次元下算例 1 的误差的收敛阶(无限制器)

Table 3 Convergence order of the error of example 1 based on quadratic elements(without limiter)

Ν	L_1 error	L ₁ order	L_{∞} error	L_{∞} order
10	5.34E-003	_	8.26E-003	—
20	6.47E-004	3.05	1.02E-003	3.02
40	8.03E-005	3.01	1.26E-004	3.02
80	1.00E-005	3.01	1.58E-005	3.00
160	1.25E-006	3.00	1.97E-006	3.00
320	1.57E-007	2.99	2.46E-007	3.00
640	1.96E-008	3.00	3.08E-008	3.00

表 4 基于二次元下算例 1 的误差的收敛阶(HWENO 限制器)

Table 4 Convergence order of the error of example 1 based on quadratic elements(HWENO limiter)

Ν	L ₁ error	$L_1 order$	L_{∞} error	L_{∞} order
10	5.34E-003	_	8.26E-003	—
20	6.47E-004	3.05	1.02E-003	3.02

				续表
Ν	L_1 error	$L_1 order$	L_{∞} error	L_{∞} order
40	8.03E-005	3.01	1.26E-004	3.02
80	1.00E-005	3.01	1.58E-005	3.00
160	1.25E-006	3.00	1.97E-006	3.00
320	1.57E-007	2.99	2.46E-007	3.00
640	1.96E-008	3.00	3.08E-008	3.00

表 5 基于三次元下算例 1 的误差的收敛阶(无限制器)

Table 5	Convergence	order o	f the	error o	of e	example 1	based	on	cubic	elements	(without	limiter
---------	-------------	---------	-------	---------	------	-----------	-------	----	-------	----------	----------	---------

Ν	L ₁ error	L ₁ order	L_{∞} error	L_{∞} order
10	4.15E-004	_	6.42E-004	
20	2.12E-005	4.29	3.30E-005	4.28
40	1.61E-006	3.72	2.52E-006	3.71
80	9.42E-008	4.10	1.48E-007	4.09
160	5.48E-009	4.10	8.60E-009	4.11
320	3.46E-010	3.99	5.44E-010	3.98
640	2.13E-011	4.02	3.35E-011	4.02

表 6 基于三次元下算例 1 的误差的收敛阶(HWENO 限制器)

Table 6 Convergence order of the error of example 1 based on cubic elements (HWENO limiter)

Ν	L_1 error	$L_1 order$	$L_{\infty} error$	L_{∞} order	
10	4.15E-004		6.42E-004		
20	2.12E-005	4.29	3.30E-005	4.28	
40	1.61E-006	3.72	2.52E-006	3.71	
80	9.42E-008	4.10	1.48E-007	4.09	
160	5.48E-009	4.10	8.60E-009	4.11	
320	3.46E-010	3.99	5.44E-010	3.98	
640	2.13E-011	4.02	3.35E-011	4.02	

2.2 算例 2

$$\begin{cases} u_{t} + u_{x} = 0, \\ u(x, 0) = \begin{cases} 1, x \in [-0.2, 0.2] & (2.1.2) \\ 0, \text{ otherwise} \end{cases}$$

2.3 算例 3

$$\begin{cases} u_{t} + u_{x} = 0\\ u(x, 0) = \begin{cases} \sin(2\pi x), x \in [0.3, 0.8]\\ \cos(2\pi x) - 0.5, \text{otherwise} \end{cases}$$
(2.1.3)

为了区分不同剖分下图像的差别,图像只画出 部分点。图 3~图 8 给出了不同初值下 T 时刻时 P^1 , P^2 , P^3 元的数值解和精确解的对比图。图像 表明,基于 HWENO 限制器的间断型 Petrov-Galerkin 方法在计算 Riemann 初值问题时具有良 好的效果,有效抑制虚假振荡,且随着求解区间加 密和格式精度上升,数值解与精确解的吻合度越来 越高。



图 3 算例 2 P¹ 元, 剖分 80 与 160 个单元, *t* = 0.2





图 4 算例 2 P² 元, 剖分 80 与 160 个单元, t = 0. 2 Fig. 4 Schematic diagram of Example 2, 80 and 160 cells



Fig. 5 Schematic diagram of Example 2, 80 and 160 cells



图 6 算例 3 P¹ 元, 剖分 80 与 160 个单元, t = 0. 1 Fig. 6 Schematic diagram of Example 3, 80 and 160 cells



图 7 算例 3 P² 元, 剖分 80 与 160 个单元, t=0.1 Fig. 7 Schematic diagram of Example 3, 80 and 160 cells



图 8 算例 3 P³ 元, 剖分 80 与 160 个单元, t = 0. 1 Fig. 8 Schematic diagram of Example 3, 80 and 160 cells

2.4 算例4

$$\begin{cases} u_{t} + u_{x} = 0 \\ u(x,0) = \begin{cases} \frac{1}{6} (G(x,\beta,z-\beta) + G(x,\beta,z+\beta) + 4G(x,\beta,z)), & x \in [-0.8, -0.6] \\ 1, & x \in [-0.4, -0.2] \\ 1-|10(x-0.1)|, & x \in [0,0.2] \\ \frac{1}{6} (F(x,\alpha,a-\delta) + F(x,\alpha,a+\delta) + 4F(x,\alpha,a)), & x \in [0.4, 0.6] \\ 0, & \text{otherwise} \end{cases}$$
(2.1.4)

初始条件包括高斯函数、一个方波、一个三角 波和半个椭圆。图 9~图 11 表明,该格式可以很好 处理含有多种形式的间断问题,有效抑制非物理振 荡。且随着求解区间加密和格式精度上升,数值计 算结果与精确解的逼近程度更为良好。



图 9 算例 4 P¹元, 剖分 80 与 160 个单元, t=0. 1 Fig. 9 Schematic diagram of Example 4, 80 and 160 cells





Fig. 10 Schematic diagram of Example 4, 80 and 160 cells





2.5 算例 5 无黏 Burgers 方程

$$\begin{cases} u_{t} + \left(\frac{u^{2}}{2}\right)_{x} = 0 \\ u(x,0) = \frac{1}{2} + \sin\pi x \end{cases}$$
 (2.1.5)

由函数图像可知,Burgers 方程在 $t = \frac{1.5}{\pi}$ 处出

现间断解。图 12~图 14 表明,该方法有效抑制了 虚假振荡。对间断具有良好的分辨率。

图 15 为 P^2 元下 DG 与 DPG 方法在 N=80 时 的对比图,由图像可得与基于 WENO 限制器下的 DG 方法相比基于 HWENO 限制器下的 DPG 方法 同样有较好的数值模拟效果。



Fig. 12 Schematic diagram of Example 5, 80 and 160 cells



Fig. 13 Schematic diagram of Example 5, 80 and 160 cells







Fig. 15 Schematic diagram of Example 5, DG and DPG methods, 80 cells

2.6 算例 6 一维 Buckley-Leverett 方程

$$\begin{cases} u_{t} + \left(\frac{4u^{2}}{4u^{2} + (1-u)^{2}}\right)_{x} = 0\\ u(x,0) = \begin{cases} 1, x \in [-0.5,0]\\ 0, \text{ otherwise} \end{cases}$$
(2.1.6)

由图 16~图 18 可知,对比 HWENO 限制器下 的数值解与 WENO 格式^[23·24]下的数值解,验证了 该格式数值解无振荡,可以很好地捕捉间断和激 波,可以很好地近似精确解,具有高分辨率和低数 值耗散性。

图 19 为 P^2 元下 DG 与 DPG 方法在 N=80 时 的对比图,由图像可得与基于 WENO 限制器下的 DG 方法相比基于 HWENO 限制器下的 DPG 方法 可以很好地逼近间断解,有较好的数值模拟效果。



图 16 算例 6 P¹元, 剖分 80 与 160 个单元, t=0.4 Fig. 16 Schematic diagram of Example 6, 80 and 160 cells



图 17 算例 6 P² 元, 剖分 80 与 160 个单元, t = 0.4 Fig. 17 Schematic diagram of Example 6, 80 and 160 cells



图 18 算例 6 P³ 元, 剖分 80 与 160 个单元, t = 0.4 Fig. 18 Schematic diagram of Example 6, 80 and 160 cells



图 19 算例 6 P² 元, DG 与 DPG 方法剖分 80 个单元, t=0.4 Fig. 19 Schematic diagram of Example 6, DG and DPG methods, 80 cells

3 结论

本文研究了一维双曲守恒律方程基于 HWE-NO 限制器的间断型 Petrov-Galerkin 方法。在问 题单元处,仅需一次重构,就可完成高阶矩的更新, 且不需要计算线性权系数,降低了计算复杂程度。 理论上该限制器的构造方法可用于任意次的 DPG 有限元方法,本文只给出 P¹ 元 ~ P³ 元的计算结 果。经典数值算例的计算结果表明,在保证紧致性 的前提下,该限制器在捕捉激波间断方面有着不错 的效果。在问题单元处有效抑制了虚假振荡,具有 其理论设计的高精度和高分辨率特性。且随着格 式精度的上升,可以很好地逼近间断解,具有良好 的数值计算效果。

利益冲突:作者声明无利益冲突。

参考文献(References)

- [1] 水鸿寿. 一维流体力学差分方法[M]. 北京: 国防工业出版社,1998.
- [2] 刘儒勋,舒其望. 计算流体力学的若干新方法[M]. 北京:科学出版社,2003.
- [3] 任玉新,陈海昕.计算流体力学基础[M].北京:清华大 学出版社,2006.
- [4] Reed W H, Hill T R. Triangular Mesh Methods for the Neutron Transport Equation [R]. Los Alamos National Laboratory, Los Alamos, 1973.
- [5] Cockburn B, Shu C W. TVB Runge-Kutta local projection discontinuous galerkin finite element method for scalar conservation laws [J]. ESAIM: Mathematical Modelling and Numerical Analysis, 1991, 25:337-361. DOI:10.1051/M2AN/1991250303371
- [6] Cockburn B, Shu, C. W. TVB Runge-Kutta local projection discontinuous galerkin finite element method for conservation laws II: General framework[J]. Mathematics of Computation, 1989, 52:411-435.

DOI:10.1090/S0025-5718-1989-0983311-4

 [7] Cockburn B, Lin S Y, Shu C W. TVB Runge-Kutta local projection discontinuous galerkin finite element method for conservation laws III: One-Dimensional systems[J]. Journal of Computational Physics, 1989, 84:90-113. DOI: 10.1016/0021-9991(89)90183-6

- [8] Cockburn B, Hou S, Shu C W. TVB Runge-Kutta local projection discontinuous galerkin finite element method for conservation laws IV: The multidimensional case[J]. Mathematics of Computation, 1990, 54:545-581.
 DOI: 10.1090/S0025-5718-1990-1010597-0
- [9] Cockburn B, Shu C W. The Runge-Kutta discontinuous galerkin method for conservation laws V: Multidimensional systems[J]. Journal of Computational Physics, 1998,141;199-224.

DOI:10.1006/JCPH.1998.5892

- [10] Cockburn B, Shu C W. Runge-Kutta discontinuous galerkin methods for convection dominated problems[J]. Journal of Scientific Computing, 2001, 16:173-261. DOI:10.1023/A:1012873910884
- [11] Bassi F, Rebay S. A high-order accurate discontinuous finite element method for the numerical solution of the compressible Navier-Stokes Equations [J]. Journal of Computational Physics, 1997, 131:267-279. DOI:10.1006/jcph.1996.5572
- [12] Cockburn B, Shu C W. The local discontinuous galerkin finite element method for convection-diffusion systems
 [J]. SIAM Journal on Numerical Analysis, 1998, 35: 2440-2463.

DOI:10.1137/S0036142997316712

- [13] 陈大伟.求解双曲守恒律的龙格-库塔控制体积间断有 限元方法(RKCVDFEM)[D]. 绵阳:中国工程物理研 究院,2009.
- [14] Zhao G Z, Yu X J, Guo P Y. The discontinuous Petrov-Galerkin Method for one-dimensional compressible Euler Equations in the Lagrangian Coordinate[J]. Chinese Physics B,2013,22:100-107.
 DOI:10.1088/1674-1056/22/5/050206

DOI:10.1088/1674-1056/22/5/050206

 [15] 赵国忠, 蔚喜军, 郭怀民. 二维 Lagrangian 坐标系下可 压气动方程组的间断 Petrov-Galerkin 方法(英文)[J]. 计算物理, 2017, 34(3): 294-308.
 DOI: CNKI: SUN: JSWL. 0. 2017-03-006

- [16] 赵国忠, 蔚喜军, 郭虹平, 等. 求解含有高阶导数偏微分 方程的局部间断 Petrov-Galerkin 方法(英文)[J]. 计算 物理, 2019, 36(5): 517-532. DOI: 10. 19596/j. cnki. 1001-246x. 7919.
- [17] Qiu J, Shu C W. Runge-Kutta discontinuous galerkin method using WENO Limiters [J]. SIAM Journal on Scientific Computing, 2005, 26(3): 907-929.
 DOI:10.1137/S1064827503425298
- [18] Qiu J, Shu C W. Hermite WENO schemes and their application as limiters for Runge-Kutta Discontinuous Galerkin Method: One-Dimensional case[J]. Journal of Computational Physics, 2004, 193(1):115-135. DOI:10.1016/J. JCP. 2003.07.026
- [19] Qiu J, Shu C W. Hermite WENO schemes and their application as limiters for Runge-Kutta discontinuous galerkin method II: Two dimensional case[J]. Computers& Fluids, 2005,34(6):642-663.

DOI:10.1016/J.COMPFLUID.2004.05.005

[20] Xuan L, Wu J. A weighted-integral based scheme[J]. Journal of Computational Physics, 2010, 229(17): 5999-6014.

DOI:10.1016/j.jcp.2010.04.031

- [21] 房金伟. 间断有限元方法中限制器的研究[D]. 哈尔滨: 哈尔滨工业大学,2011. DOI:10.7666/d. D261109.
- [22] Gande N R, Rathod Y, Rathan S. Third-order WENO scheme with a new smoothness indicator [J]. International Journal for Numerical Methods in Fluids, 2017, 85(2):90-112.
 DOI:10.1002/fld.4374

[23] 孙阳,李兴华,艾晓辉. 新型紧致 WENO5 格式[J]. 哈 尔滨理工大学学报,2020,25(1):154-158. DOI:10.15938/j.jhust.2020.01.024.

[24] 阎超,于剑,徐晶磊,等.CFD 模拟方法的发展成就与展 望[J].力学进展,2011,41(5):562-589.

A Discontinuous Petrov-Galerkin Method for One-Dimensional Hyperbolic Conservation Law Equations Based on HWENO Limiter

DUAN Xiaofeng, GAO Wei*

(School of Mathematical Sciences, Inner Mongolia University, Hohhot 010021, China)

Abstract: The discontinuous Petrov-Galerkin method (DPG) is a new type of numerical solution to the hyperbolic conservation law equations, which distinguishes itself from the DG method by its high accuracy based on compact stencils. However, in order to overcome the unphysical oscillations of the higher order linear schemes near the large gradient solution, the DPG method often needs to incorporate limiter functions to obtain a high-resolution image of the numerical solution. This paper attempts to combine HWENO as limiter function with DPG to solve the discontinuous initial value problems for the hyperbolic conservation law equations. The single-step high-accuracy SSP Runge-Kutta method is used for time discretization, and a new HWENO-based process is used as the limiter of the RKDPG methods, which requires only one reconstruction to complete the update of the higher-order moments without calculating the linear weight coefficients. . Since the accuracy does not meet the design requirements, the HWENO limiter above is partially improved for the identification of the problem cells in the HWENO limiter above, with the original numerical solution used at the smooth solution. This paper only gives the calculation results of $P^1 \sim P^3$, and the limiter is also applicable to the DPG method for higher elements. Numerical examples show that the HWENO limiter can effectively suppress non-physical oscillations in the problem cells and keep the original accuracy at the non-problem cells. The high accuracy and compactness characteristics of the DPG method are maintained. The numerical calculation solutions are efficient and accurate.

Keywords:Discontinuous Petrov-Galerkin Method; Hyperbolic Conservation Law; Hermite WENO Limiter; Runge-Kutta

DOI:10. 48014/fcpm. 20221019002

Citation:DUAN Xiaofeng,GAO Wei. A discontinuous Petrov-Galerkin Method for one-dimensional hyperbolic conservation law equations based on HWENO Limiter[J]. Frontiers of Chinese Pure Mathematics, 2023,1(1):1-13.

Copyright © 2023 by author(s) and Science Footprint Press Co., Limited. This article is open accessed under the CC-BY License (http://creativecommons.org/licenses/by/4.0/).

